

HISTORIQUE SULLY RJLED2 FIRMWARE

Après avoir mis à jour, rafraichissez votre page Web et vérifiez que vous avez bien en bas de page la mention suivante :

ROBERT JULIAT - RJ LED 2 - Version 2.0

Il est fortement recommandé de faire un Factory_Reset après la mise à jour. Cette opération peut être effectuée depuis la page Web ou RDM, il est à noter que les paramètres utilisateurs seront perdus.

V2.2 27/04/21

Corrections/Améliorations :

RDM :

- Modification du PID SLOT_INFO pour être compatible avec les consoles Zero88

Page WEB :

- Correction de l'erreur pendant le chargement du firmware avec la page web en DHCP (rechargeait une page en 0.0.0.0)

V2.107 12/04/2021

Nouvelles Fonctionnalités :

Page Web :

- Création de la fonction check user pour le changement de description via page WEB

V2.106 06/04/2021

Corrections/Améliorations :

RDM :

- Refonte du code RDM (Get/Set) pour optimisation
- Ajout dans les Queued_Message de la gestion des modifications de paramètres (utilisés par ETC) permettant de mettre à jour les PID si une modification est faite via la page web ou l'afficheur
- Correction de l'autotest (sortie du mode test driver)
- Optimisation pour compatibilité MA

Gestion des erreurs

- Amélioration de la gestion d'erreur (si le DAC du driver est défectueux mise en erreur immédiate)

V2.10 23/03/2021

Nouvelles Fonctionnalités :

Page WEB :

- Refonte visuelle avec charte RJ et fond noir
- Ajout du retour d'information en SSI
- Ajout de fonctionnalités et mot de passe pour l'accès au menu expert "1280"
- Création d'une structure dataWEB pour gérer les modifications en traitement long
- Reconnexion automatique à la page après modification sur le même réseau ou après un restart

Watchdog :

Watchdog de tache : redémarre la tache réseau en cas de problèmes (perte en while 1 ou chargement page web trop long)

Watchdog de PHY : redémarre le phy et la tache réseau en cas de reset intempestif (décharge électromagnétique CEM)

Modification des délais de réinitialisation des watchdogs, suite aux tests CEM et de page web (Pour CEM wd_data_ETH délai mini après CETIM : 21 sec -> choix 25 sec)

V2.0 18/01/2021 – Révision Majeur**Nouvelles Fonctionnalités :****DMX :**

- Ajout du contrôle de la taille de la trame DMX (parfois une trame non conforme passait les tests d'erreur de l'UART faisant apparaître un bref flash)
- Modification du nombre de slot DMX pris en compte (passe de 7 à 2 start code compris)

RDM :

- Ajout du PID Command_Lock pour autoriser ou non différentes fonctions du Control Mode tels que :
 - RDM ON/OFF
- Ajout des PID PERFORM_SELFTEST et SELF_TEST_DESCRIPTION afin de tester l'appareil (8 Tests disponible : Temp Sensors/Power Supply/Fans/Driver/ Signal Leds Red/Signal Leds Green/Signal Leds Blue/ All Tests) un Manufacturer PID SELFTEST_RESULT a été créé pour visualiser les résultats.
- Ajout des Manufacturer PID CURRENT_IP_ADDRESS et CURRENT_MASK pour retrouver facilement son adresse IP ainsi que le masque de sous réseau.
- Possibilité de changer le numéro de série via le RDM (procédure spéciale) en cas de SAV.
- Ajout d'un PID DRIVER_CALIBRATION pour la calibration du driver
- Ajout d'un Manufacturer PID pour ajuster et visualiser le CUSTOM_RESPONSE_TIME
- Ajout d'un Manufacturer PID pour ajuster l'univers ARTNET et SACN
- Ajout d'un Manufacturer PID pour sélectionner le type de Data (DMX/SACN/ARTNET/STANDALONE)
- Ajout d'un Manufacturer PID pour sélectionner le type de DMX_HOLD (HOLD LAST/RESET DMX/STANDALONE)
- Ajout des PIDs pour l'adressage IPV4 E1.37-2
- Ajout du PID STATUS_MESSAGES
- Ajout du PID MODULATION_FREQUENCY
- Ajout du PID MAXIMUM_LEVEL
- Ajout du PID DISPLAY_LEVEL

Page Web :

- Possibilité d'adresser des univers ARTNET et SACN

Gestions des Erreurs :

- Nouvelle gestion de la détection des erreurs d'alimentation (si une erreur est détectée le projecteur reste éteint jusqu'au prochain redémarrage). Changements des critères d'erreur et de warning.
- Nouvelles gestions des erreurs des ventilateurs (si la vitesse est inférieure à 80% de la vitesse nominal ou si elle tombe à 0). Remise à zéro des erreurs si elles sont temporaires. Si elles durent plus de 60s l'erreur devient définitive jusqu'au redémarrage du projecteur

- Gestion de la Led présente sur la carte CPU (au démarrage si OK la Led passe au vert pour 2 minutes puis s'éteint sinon la Led passe au rouge et ne s'éteint pas)
- Vérification du format du numéro de série. En cas d'erreur un message est envoyé en RDM par un STATUS_MESSAGES et sur l'afficheur (ARTHUR/

Réseau :

- Gestion IP statique/dynamique : si passage en mode DHCP, l'adresse IP statique (et le masque de sous réseau) est sauvegardée puis restituée si retour en IP statique

Correction/Améliorations :

- Optimisation calibration (temps de calibration passe de 80s à environ 10s)
- Modification du fonctionnement des modes : RDM sur la liaison DMX reste fonctionnel dans les modes DMX, SACN, STANDALONE
- Sécurisation de la restauration de l'EEPROM : en cas de démarrage en boucle due à une corruption de la fonction fixture. workmode, le mode DMX est sélectionné par défaut.
- Fonction DMX_HOLD
- Par défaut Output_Response Time est mis sur Medium
- Changement du type de projecteur par défaut => 065A au lieu de 0650 afin de tester la version potentiomètre par défaut

RDM :

- Modifications mineures de textes affichés en RDM
- PID Sensors
- Modification du nom des fans
- Modification de la description des capteurs : ex 48V - PSU au lieu de 48V – SENSOR
- RDM ne fonctionnait pas en mode Standalone.
- Factory Reset fonctionne désormais en RDM

SACN :

- Impossibilité d'aller au-delà de l'univers 255
- Arrêt du programme possible si présence d'un contrôleur RDM sur l'entrée DMX

ARTNET :

- Arrêt du programme possible si présence d'un contrôleur RDM sur l'entrée DMX
- ARTNET : si ARTNET RDM actif alors le RDM par liaison DMX se désactive automatiquement (il se réactive automatiquement si on déconnecte le réseau)
- Affichage version soft dans ARTNET NODE POLL REPLY

Réseau :

- Rétabli l'adresse IP mémorisé lorsque l'on passe d'une adresse IP auto sans présence de serveur DHCP (IP :0.0.0.0)

Gestions des erreurs :

- Ajustement de la vitesse minimum du ventilateur CPU pour éviter une erreur.

- La plage de fonctionnement des ventilateurs a été revu (maintenant tient compte des caractéristiques fabricants pour la vitesse max et tient compte des paramètres RJ pour la vitesse min selon le mode de ventilation)
- Résolution du mode test pour le Driver 115W, modification gestion du driver en mode 1 canal.
- Gestion des erreurs modifiée pour tensions d'alimentation
 - => erreur si tension min/max pour un certain seuil (existait avant pour le min mais était trop bas et n'existait pas pour le max)